

問題 1

- (1) ばねの弾性力と最大静止摩擦力がつりあっているので

$$kd_0 = \mu mg \quad \text{よって} \quad d_0 = \frac{\mu mg}{k}$$

- (2) ばねの弾性エネルギーと動摩擦力がした仕事の大きさが等しいので

$$\frac{1}{2}kd_1^2 = \mu' mgx \quad \text{よって} \quad x = \frac{kd_1^2}{2\mu' mg}$$

- (3) 運動エネルギーと仕事との関係より

$$\frac{1}{2}kd_2^2 = \mu' mgL + \frac{1}{2}mv_0^2 \quad \text{よって} \quad v_0 = \sqrt{\frac{kd_2^2}{m} - 2\mu' gL}$$

- (4) 衝突後の小物体と小球の速さをそれぞれ v_m , v_M とする。

運動量保存則より

$$mv_0 = mv_m + Mv_M \quad \dots \textcircled{1}$$

また、完全弾性衝突なので反発係数が 1 である。よって

$$1 = -\frac{v_m - v_M}{v_0} \quad \dots \textcircled{2}$$

これら 2 式より v_m を消去すると、 $v_M = \frac{2m}{M+m}v_0$ 。よって $\frac{2m}{M+m}$

- (5) 小球が点 C を飛び出してから床に衝突するまでの時間を t とすると

$$h = \frac{1}{2}gt^2 \quad \text{より} \quad t = \sqrt{\frac{2h}{g}} \quad \text{なので}$$

小球が床に衝突する直前の速度の垂直成分 v_y は $v_y = gt = \sqrt{2gh}$ (下向き)

衝突直後の小球の速度の垂直成分を v_y' とすると $v_y' = ev_y$ (上向き)

水平成分は $v_x = v_M$ であり、衝突前後で変化しない。

衝突前後で変化するのは運動エネルギーである。失われたエネルギーは

$$\frac{1}{2}M(v_M^2 + v_y^2) - \frac{1}{2}M(v_M^2 + v_y'^2) = \frac{1}{2}Mv_y^2(1 - e^2) = Mgh(1 - e^2)$$

問題 2

(1) JK 間に生じる一様な電場 E の強さは, $V = Ed$ より, $E = \frac{V}{d}$ (答) $\frac{V}{d}$

(2) 荷電粒子が JK 間で電場 E により受ける静電気力は qE , この間の等加速度直線運動の加速度を a とすると,

$$ma = qE \text{ より } a = \frac{qE}{m} = \frac{qV}{md}$$

距離 $d/2$ を等加速度運動する時間を t_1 とし, 極板 K を通過するときの速度を v とすると, 初速度は 0 なので,

$$\frac{1}{2}at_1^2 = \frac{d}{2} \Leftrightarrow t_1 = \sqrt{\frac{d}{a}} = \sqrt{d \times \frac{md}{qV}} = \sqrt{\frac{md^2}{qV}} = d\sqrt{\frac{m}{qV}},$$

$$v = at_1 = \frac{qV}{md} \cdot d\sqrt{\frac{m}{qV}} = \sqrt{\frac{qV}{m}} \quad (\text{答}) \sqrt{\frac{qV}{m}}$$

(3) 荷電粒子が図のように検出器に向かって O 点を中心として等速円運動するには, 磁場中で受けるローレンツ力が必要となる。よってフレミングの左手の法則より紙面の裏から表の方向

(答) 裏から表

(4) KL 間で荷電粒子は等速運動するので, 極板 L の孔を通過するときの速度は(2)と同じ v であり, この粒子が磁束密度 B の一様な磁場中で O 点を中心として半径 r の等速円運動をするには,

$$m\frac{v^2}{r} = qvB \Leftrightarrow r = \frac{mv}{qB} = \frac{m}{qB}\sqrt{\frac{qV}{m}} = \frac{1}{B}\sqrt{\frac{mV}{q}} \quad (\text{答}) r = \frac{1}{B}\sqrt{\frac{mV}{q}}$$

(5) JK 間(距離 $d/2$), KL 間(l), および磁場中での飛行時間をそれぞれ t_1, t_2, t_3 とすると, 求める飛行時間 t は $t_1+t_2+t_3$

そのうち t_1 は(2)で算出しており $t_1 = d\sqrt{\frac{m}{qV}}$, KL 間は速度 v で距離 l を等速直線運動するので, $t_2 = \frac{l}{v} = l\sqrt{\frac{m}{qV}}$

磁場中では速度 v をもつ荷電粒子が半径 r の円周上を $1/4$ 周分飛行する時間であり, (4)で $\frac{r}{v} = \frac{m}{qB}$ より

$$t_3 = \frac{1}{4} \times \frac{2\pi r}{v} = \frac{\pi}{2} \times \frac{r}{v} = \frac{\pi}{2} \times \frac{m}{qB} = \frac{\pi m}{2qB}$$

以上から荷電粒子が極板 J と K の中間地点で静かに放されてから検出器 D に到達するまでの時間 t は

$$t = t_1 + t_2 + t_3 = d\sqrt{\frac{m}{qV}} + l\sqrt{\frac{m}{qV}} + \frac{\pi m}{2qB} = (d+l)\sqrt{\frac{m}{qV}} + \frac{\pi m}{2qB} \quad (\text{答}) (d+l)\sqrt{\frac{m}{qV}} + \frac{\pi m}{2qB}$$

(6) 質量 $12m$, 電気量 q の荷電粒子が JK 間で加速されて極板 K を通過するときの速度を v_2 , 必要となる磁束密度の大きさを B_2 とすると, O 点を中心として半径 r の等速円運動をするには,

$$(12m)\frac{v_2^2}{r} = qv_2B_2 \Leftrightarrow B_2 = \frac{12mv_2}{qr}$$

ここで, $v_2 = \sqrt{\frac{qV}{12m}}$, $r = \frac{1}{B}\sqrt{\frac{mV}{q}}$ より,

$$B_2 = \frac{12mv_2}{qr} = \frac{12m}{q} \times \sqrt{\frac{qV}{12m}} \times B\sqrt{\frac{q}{mV}} = \frac{12}{\sqrt{12}}B = \sqrt{12}B = 2\sqrt{3}B$$

(答) $2\sqrt{3}B$

問題3

(1) (計算など) 気体の状態方程式より、温度が一定なので $p_1 V_1 = p_2 V_2$

答 $V_2 = V_1 \frac{p_1}{p_2}$

(2) V_2 は V_1 より小さい。気体がピストンを押す方向に対して、ピストンは反対方向に移動した。
したがって W_{12} は負である。

(3) $V_3 = V_2 \frac{T_3}{T_1}$, $W_{23} = n R (T_3 - T_1)$, $\Delta U = \frac{3}{2} n R (T_3 - T_1)$

(4) (計算など) 温度一定のもとでは

$p_1 (V_1 - V_2) = p_1 \left(V_2 \frac{p_2}{p_1} - V_2 \right) = V_2 (p_2 - p_1)$ だから、

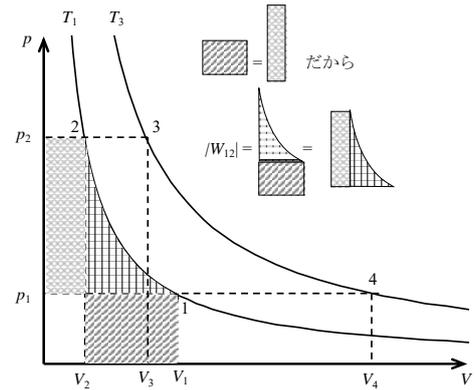
$p-V$ 線図の $1-2-V_2-V_1$ で囲まれた面積と

$1-2-p_2-p_1$ で囲まれた面積は等しく $|W_{12}|$ である。圧力一定のときの T_1 曲線上の体積 V と T_3 曲線上の体積 V' の関係式は常に $V' = V(T_3/T_1)$ だから

$4-3-p_2-p_1$ で囲まれた面積は $|W_{12}| \frac{T_3}{T_1}$ になり、これは $4-3-$

V_3-V_4 で囲まれた面積 $|W_{34}|$ に等しい。

答 $|W_{34}| = |W_{12}| \frac{T_3}{T_1}$



問題 4

(1) AB が半波長の長さなので 波長 = $2L$ 。振動数 = $v/\text{波長} = v/(2L)$ 。

W と R の振幅は等しく、その和が a なので、W の振幅 = $a/2$

(2) W と R を重ね合わせた基本振動の $x = 0$ における変位は、任意の時刻 t においてゼロであるべきことより、R の時刻 t 、位置 x における変位は $-b \sin 2\pi\{(t/T)+(x/\lambda)\}$ となる。

重ね合わせの原理より基本振動の変位は

$$\begin{aligned} & b \sin 2\pi\{(t/T)-(x/\lambda)\} - b \sin 2\pi\{(t/T)+(x/\lambda)\} \\ = & b \sin 2\pi (t/T) \cos 2\pi(x/\lambda) - b \cos 2\pi (t/T) \sin 2\pi(x/\lambda) \\ & - b \sin 2\pi(t/T) \cos 2\pi(x/\lambda) - b \cos 2\pi(t/T) \sin 2\pi(x/\lambda) \\ = & -2b \cos 2\pi(t/T) \sin 2\pi(x/\lambda) \end{aligned}$$

答 $-2b \cos 2\pi(t/T) \sin 2\pi(x/\lambda)$

(3) H と G のおもりの重さの比は、H と G の張力の比である。

H と G の張力の比は H と G の波の速さの 2 乗の比に等しい (張力の平方根が伝わる波の速さ比例するので)。

H と G の波の速さの 2 乗の比は、H と G の振動数の比の 2 乗に等しい (波長が同じ波の速さは振動数に比例するので)。

以上より H と G のおもりの重さの比は、H と G の振動数の比の 2 乗に等しい。

G の振動数は f 、H の振動数は $f + n$ なので、

答 $k = \{(f + n)/f\}^2$